

```

int start()
{
    //偶数か否かのチェック
    if(MathMod(Calculate_Bars,2) == 0 && Even_Number == false) ← ア
    {
        Alert("Parameter must be Odd Number.");
        Even_Number = true;
        return(0);
    }

    //計算範囲の選択
    if(IndicatorCounted() == 0)
    {
        Calculated = 0;
    }
    else if(IndicatorCounted() > 0)
    {
        Calculated = 1;
    }

    switch(Calculated) ← (3)
    {
        // 1 ティック目の計算
        case 0:
            for(int i = Bars; i >= 0; i--) ← ア
            {
                Support_Point[i] = NULL; ] ← イ
                Resistance_Point[i] = NULL; ] ← ウ

                //サポートラインとレジスタンスラインの位置
                int Center_Index = MathFloor(Calculate_Bars / 2) + i;
                int Lowest_Index = iLowest(NULL,0,MODE_LOW,Calculate_Bars,i);
                int Highest_Index = iHighest(NULL,0,MODE_HIGH,Calculate_Bars,i); ] ← オ

                if(Center_Index == Lowest_Index)
                {
                    Support_Point[Center_Index] = Low[Center_Index];
                }
                if(Center_Index == Highest_Index)
                {
                    Resistance_Point[Center_Index] = High[Center_Index];
                }
            }

            i = Bars; ← オ

            while(i >= 0) ← カ
            {
                //サポートライン
                if(Support_Point[i] != NULL)
                {
                    Support[i] = Support_Point[i];
                }
                else if(Support_Point[i] == NULL && Support[i+1] > 0)
                {
                    Support[i] = Support[i+1]; ] ← キ
                }

                //レジスタンスライン
                if(Resistance_Point[i] != NULL)
                {
                    Resistance[i] = Resistance_Point[i];
                }
                else if(Resistance_Point[i] == NULL && Resistance[i+1] > 0)
                {
                    Resistance[i] = Resistance[i+1]; ] ← ク
                }

                i--; ← ケ
            }

            break;

        // 2 ティック目以降の計算
        case 1:
            Support_Point[0] = NULL; ] ← ア
            Resistance_Point[0] = NULL; ] ← イ

            //サポートラインとレジスタンスラインの位置
            Center_Index = MathFloor(Calculate_Bars / 2);
            Lowest_Index = iLowest(NULL,0,MODE_LOW,Calculate_Bars,0);
            Highest_Index = iHighest(NULL,0,MODE_HIGH,Calculate_Bars,0); ] ← イ

            if(Center_Index == Lowest_Index)
            {
                Support_Point[Center_Index] = Low[Center_Index];
            }
            if(Center_Index == Highest_Index)
            {
                Resistance_Point[Center_Index] = High[Center_Index];
            }

            for(i = Calculate_Bars - 1; i >= 0; i--) ← オ
            {
                //サポートライン
                if(Support_Point[i] != NULL)
                {
                    Support[i] = Support_Point[i];
                }
                else if(Support_Point[i] == NULL && Support[i+1] > 0)
                {
                    Support[i] = Support[i+1]; ] ← カ
                }

                //レジスタンスライン
                if(Resistance_Point[i] != NULL)
                {
                    Resistance[i] = Resistance_Point[i];
                }
                else if(Resistance_Point[i] == NULL && Resistance[i+1] > 0)
                {
                    Resistance[i] = Resistance[i+1]; ] ← キ
                }

                i--; ← ケ
            }

            break;
    }

    return(0);
}

```